

Zasada działania

W zależności od sposobu podłączenia (patrz: schemat połączeń), siłownik można stosować jako napęd o działaniu ciągłym 0...10 V, sterowanie dwupunktowe (otwieranie / zamykanie) lub trzypunktowe (otwieranie / zatrzymanie / zamykanie) z położeniem pośrednim.

Czas pracy można dostosować do konkretnych wymagań za pomocą przełączników S1 i S2. Regulacja manualna jest możliwa poprzez obrót adaptera trzpienia po odłączeniu przekładni (przycisk na pokrywie obudowy).

Połączenie jako dwupunktowy zespół sterujący

Aktywacja funkcji otwierania / zamykania jest realizowana za pomocą dwóch przewodów. Zasilanie jest doprowadzane do napędu przewodem niebieskim i brązowym. Po podłączeniu zasilania do przewodu czarnego (2b), napęd przepustnicy przesuwają się do położenia końcowego. Po wyłączeniu zasilania, napęd ustawia się w przeciwnym położeniu końcowym (kierunek zgodny z ruchem wskazówek zegara względem kąta obrotu 100%).

Nie wolno podłączać nieużywanych przewodów (tj. czerwonego i szarego). Ponadto, przewody te nie powinny stykać się z innymi przewodami. Zalecamy zaizolowanie wspomnianych przewodów.

Podłączenie jako trzypunktowy zespół sterujący

Po podłączeniu zasilania do przewodu 2a lub 2b, napęd przepustnicy można ustawić w dowolnym położeniu. Kąt obrotu (patrząc od strony siłownika w kierunku adaptera trzpienia):

- po podłączeniu zasilania do przewodu czarnego (2b), adapter trzpienia obraca się w prawo (zgodnie z ruchem wskazówek zegara).
- po podłączeniu zasilania do przewodu brązowego (2a), adapter trzpienia obraca się w lewo (przeciwnie do ruchu wskazówek zegara).

W położeniu końcowym (położeniu końcowym przepustnicy; położeniu końcowym z powodu ograniczenia kąta obrotu; po osiągnięciu maksymalnej wartości kąta obrotu wynoszącej 92°) lub w przypadku przeciążenia, aktywowany jest układ wyłączający silnika (nie łączniki krańcowe). Kierunek obrotu można zmienić poprzez zamianę połączeń.

Nie wolno podłączać nieużywanych przewodów (tj. czerwonego i szarego). Ponadto, przewody te nie powinny się stykać z innymi przewodami. Zalecamy zaizolowanie wspomnianych przewodów.

Podłączenie napięcia sterującego 0...10 V

Zintegrowany nastawnik steruje napędem na podstawie sygnału pozycjonującego sterownika (y).

Kąt obrotu (patrząc od strony napędu w kierunku adaptera trzpienia):

Kierunek działania 1 (zasilanie doprowadzone do przewodu brązowego, połączenie wewnętrzne 2a): gdy wartość sygnału rośnie, adapter trzpienia obraca się w prawo (zgodnie z ruchem wskazówek zegara).

Kierunek działania 2 (zasilanie doprowadzone do przewodu czarnego, połączenie wewnętrzne 2b): gdy wartość sygnału rośnie, adapter trzpienia obraca się w lewo (przeciwnie do ruchu wskazówek zegara).

Wartość początkowa i zakres sterowania są wstępnie ustawione.

Należy podłączyć tylko przewód brązowy lub czarny, w zależności od kierunku działania. Nieużywane przewody należy zaizolować.

Po doprowadzeniu zasilania, silnik krokowy przesuwa się kolejno do obu punktów zatrzymania i określa skuteczny kąt obrotu (zawsze przy czasie pracy wynoszącym 60 sekund). Dzięki układowi elektronicznemu, żaden krok nie jest tracony, a napęd nie wymaga okresowej regulacji. Po dokonaniu regulacji manualnych lub w przypadku zaniku napięcia przez ponad 5 minut, napęd automatycznie wykonuje procedurę regulacji. Zawsze gdy zmienia się kąt obrotu, należy przeprowadzić regulację manualną w taki sposób, aby napęd, napięcie sterujące i sygnał zwrotny mogły dostosować się do nowego kąta obrotu. Inicjalizację można wyłączyć za pomocą przełącznika S3. W takiej sytuacji, siłownik korzysta z ostatnio zapisanych punktów zatrzymania. W przypadku wykrycia nowego punktu zatrzymania, jest on zapisywany, a sygnał zwrotny jest odpowiednio dostosowywany. Jeśli przerwa w zasilaniu trwa ponad 5 minut, siłownik działa (bez inicjalizacji) od położenia bieżącego. Aktualna wartość położenia jest traktowana jako sygnał zwrotny, do momentu znalezienia się napędu w punkcie zatrzymania, w wyniku czego można obliczyć i zastosować położenie rzeczywiste.

Jeśli sygnał sterujący (0...10 V) został przerwany i jest ustawiony kierunek działania 1, przepustnica zamyka się całkowicie (położenie 0%).

Przełącznik kodujący

ASM 124S	ASM 134S	S1	S2	S3
Czas pracy	Czas pracy			
120 s	240 s	wył.	wł.	–
120 s	120 s	wł.	wł.	–
60 s	120 s	wł.	wył.	–
60 s	240 s	wył.	wył.	–
Inicjalizacja włączona		–	–	wł.
Inicjalizacja wyłączona		–	–	wył.
Byłe położenie robocze		wł.	wł.	wł.

Zespół zakresu podziałki, akcesorium 361529 001

Za pomocą potencjometrów można ustawić wartość początkową U_0 i zakres sterowania ΔU . Pozwala to na obsługę sekwencyjną lub kaskadową kilku siłowników, przy pomocy sygnału sterującego ze sterownika. Sygnał wejściowy (zakres częstotliwościowy) jest wzmacniany do sygnału wyjściowego 0...10 V. Akcesorium to należy zamontować nie w napędzie, ale na zewnątrz – w elektrycznej skrzynce rozdzielczej.

Uwagi techniczne oraz informacje dotyczące montażu

Zastosowanie synchronicznego silnika elektrycznego z układem elektronicznym, umożliwia jednoczesne uruchamianie kilku przepustnic powietrza przy różnych wartościach momentu obrotowego, jeśli napędy są tego samego typu (SUT). Siłownik można zamontować w dowolnym położeniu – włożyć bezpośrednio na wał przepustnicy i zamocować za pomocą zacisku samocentrującego. Trzpień przepustnicy jest obracany za pomocą samocentrującego adaptera trzpienia, który redukuje naprężenie powstające na łożyskach.

Uwaga: Nie wolno otwierać obudowy siłownika.

Aby uzyskać dostęp do przełączników kodujących, należy otworzyć czarne wieko w pokrywie obudowy.

Na siłowniku można zamontować następujące akcesoria: jeden zestaw pomocniczych styków przełączniczych (pojedynczych lub podwójnych) lub jeden potencjometr. W przypadku napędu ASM 134, nie można zamontować tego akcesorium w przypadku trzpienia przepustnicy o długości poniżej 52 mm. Po włożeniu tarczy pod łącznikiem, można ograniczyć kąt obrotu do zakresu 0 - 90°, w krokach 5°. Łącznik napędu ASM 124 nadaje się do trzpieni przepustnic o następujących parametrach (Ø 10...20 mm; □ 10...16 mm), natomiast łącznik napędu ASM 134 pasuje do trzpieni przepustnic o parametrach (Ø 12...20 mm; □ 10...16 mm).

Montaż na zewnątrz

W przypadku montażu sprzętu na zewnątrz, zalecamy zastosowanie dodatkowych zabezpieczeń przed niekorzystnymi warunkami pogodowymi.

Dodatkowe dane techniczne

Górna obudowa z pokrywą, pokrętką regulacyjną i nasadką, zawiera silnik krokowy oraz układ elektroniczny wykonany w technologii SUT. W dolnej części obudowy znajduje się przekładnia bezobsługowa oraz adapter trzpienia.

Pomocnicze styki przełączne

Parametry przełączania: napięcie maksymalne: 250 VAC; prąd minimalny: 20 mA przy napięciu 20 V.

Parametry przełączania: napięcie maksymalne: 30 VDC; prąd minimalny: 1 mA przy napięciu 4 VDC.

Pobór mocy:

Typ	Czas pracy s	Stan	Moc czynna P W	Moc pozorna S VA
ASM 124S F132	60	Praca	2,4	4,4
		Spoczynek	0,25	0,46
ASM 134S F132	120	Praca	2,4	4,3
		Spoczynek	0,26	0,48

Zgodność WE

Dyrektywa EMC 2004/108/WE Dyrektywa maszynowa 98/37/WE (II B)

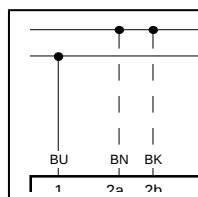
EN 61000-6-1

EN 1050

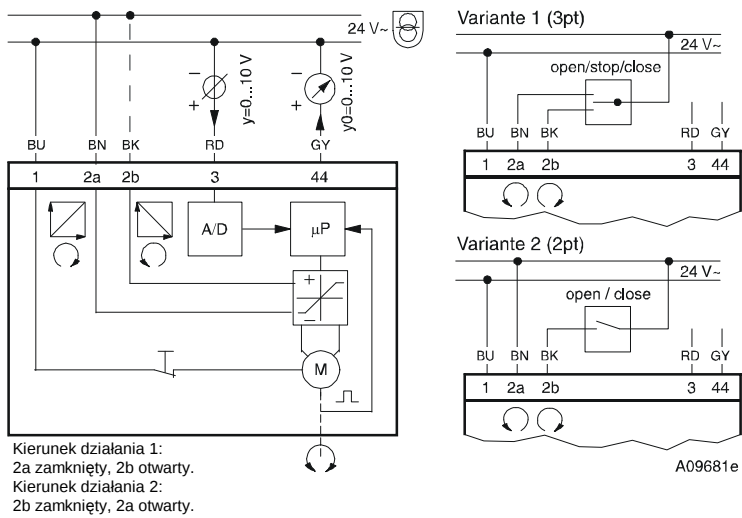
EN 61000-6-2

EN 61000-6-3

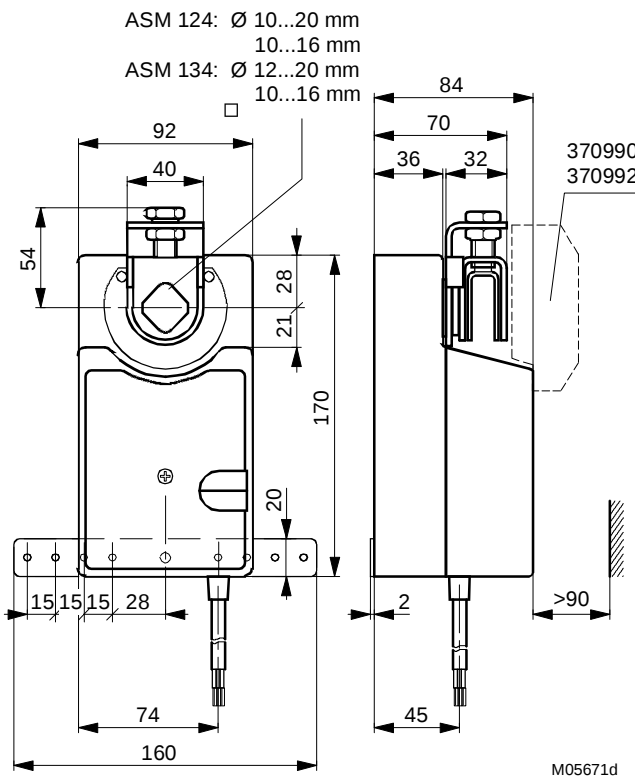
EN 61000-6-4



Schemat połączeń



Rysunek wymiarowany



Akcesoria

